

選定依頼書

ローラコンベヤ

■ **ご希望の製品** ●ご希望のない場合は未記入でお送りください。こちらから折り返しお電話します。

ご希望モーター(複数可)

- αSTEP**
 ステッピングモーター
 サーボモーター
 ブラシレスモーター
 ACモーター
 その他

ご希望コントローラ

- 当社コントローラ
 他社PLC、シーケンサ等の位置決め機能を使用する
 不明

他社製品をご希望の場合は、メーカー名と製品名をご記入ください。

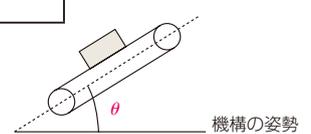
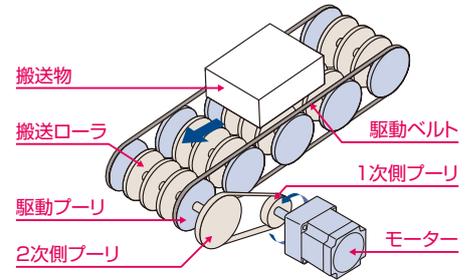
メーカー名:
 製品名:

■ コンベヤの種類

- ベルトプーリ
 チェーン sprocket

■ **駆動機構の仕様** ●ご不明な点は未記入でお送りください。こちらから折り返しお電話します。

- 搬送物の質量..... $m =$ kg
- 搬送ローラと搬送物のころがり摩擦係数..... $\mu =$
- 搬送ローラの個数..... $n_R =$ 個
- 搬送ローラのピッチ円径..... $D_R =$ mm
- 搬送ローラの内径..... $D_{Ri} =$ mm
- 搬送ローラの幅(厚み)..... $L_R =$ mm
- 搬送ローラの質量..... $m_R =$ kg/個
- 搬送ローラの材質..... 材質:
- 駆動ベルトの質量..... $m_B =$ kg/本
- 駆動ベルトの本数..... $n_B =$ 本
- 駆動プーリの個数..... $n =$ 個
- 駆動プーリのピッチ円径..... $D_P =$ mm
- 駆動プーリの内径..... $D_{Pi} =$ mm
- 駆動プーリの幅(厚み)..... $L_P =$ mm
- 駆動プーリの質量..... $m_P =$ kg/個
- 駆動プーリの材質..... 材質:
- シャフトの直径..... $\phi D_2 =$ mm
- シャフトの長さ..... $L =$ mm
- シャフトの質量または材質..... $m_2 =$ kg または材質 →
- シャフトの本数..... 本
- 機構の傾斜角度..... $\theta =$ 度
- 外から加わる力(外力)..... $F_A =$ N



連結ベルトプーリまたはギヤを使用する場合はご記入ください。直結の場合は不要です。

- 1次側プーリの直径と質量..... $D_{P1} =$ mm $m_{P1} =$ kg
 ● 質量が不明の場合は幅と材質をご記入ください。→ $L_{P1} =$ mm 材質:
- 2次側プーリの直径と質量..... $D_{P2} =$ mm $m_{P2} =$ kg
 ● 質量が不明の場合は幅と材質をご記入ください。→ $L_{P2} =$ mm 材質:
- 電動スライダの選定については、専用の用紙をご利用ください。

■ 運転条件

●ご不明な点は未記入でお送りください。こちらから折り返しお電話します。

- 1回当たりの移動量

	mm
--	----
- 位置決め時間

t_0	=		s
-------	---	--	---
- 加速・減速時間の希望がある場合

t_1	=		s
-------	---	--	---
- 停止時間

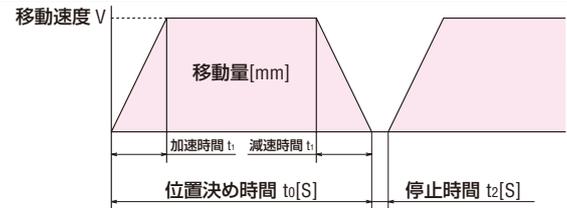
t_2	=		s
-------	---	--	---
- 移動速度の希望がある場合

V	=		mm/s
-----	---	--	------
- 停止精度の希望がある場合

±		mm
---	--	----
- 電源電圧

相		V、	Hz
---	--	----	----
- 電源 OFF 後の保持力の必要性

<input type="radio"/> 必要	<input type="radio"/> 不要
--------------------------	--------------------------



■ その他

- ご用途、装置名

--
- ご使用予定台数

	台
--	---
- ご購入予定時期

	年		月
--	---	--	---
- ご購入先(販売店名)

--
- その他(ご要望、連絡事項、上記項目に書ききれなかったことなど)