

# 選定依頼書

## リフター

■ **ご希望の製品** ●ご希望のない場合は未記入でお送りください。こちらから折り返しお電話します。

ご希望モーター(複数可)

- αSTEP**       ステッピングモーター       サーボモーター       ブラシレスモーター
- ACモーター       その他

ご希望コントローラ

- 当社コントローラ       他社 PLC、シーケンサ等の位置決め機能を使用する       不明

他社製品をご希望の場合は、メーカー名と製品名をご記入ください。

メーカー名：	製品名：
--------	------

### ■ 伝達機構の種類

- ベルトプーリ       チェーン sprocket

■ **駆動機構の仕様** ●ご不明な点は未記入でお送りください。こちらから折り返しお電話します。

- 搬送物の質量(テーブルを含む)..... 

$m$	=		kg
-----	---	--	----
- ワイヤ質量..... 

$m_w$	=		kg/本
-------	---	--	------
- ワイヤ本数..... 

$n_w$			本
-------	--	--	---
- 駆動プーリの個数..... 

$n$	=		個
-----	---	--	---
- 駆動プーリのピッチ円径..... 

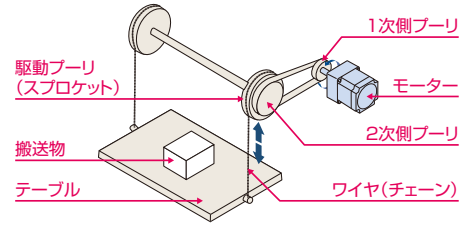
$D_P$	=		mm
-------	---	--	----
- 駆動プーリの内径..... 

$D_{Pi}$	=		mm
----------	---	--	----
- 駆動プーリの幅(厚み)..... 

$L_P$	=		mm
-------	---	--	----
- 駆動プーリの質量..... 

$m_P$	=		kg/個
-------	---	--	------
- 駆動プーリの材質..... 

材質：	
-----	--



連結ベルトプーリまたはギヤを使用する場合はご記入ください。直結の場合は不要です。

- 1次側プーリの直径と質量..... 

$D_{P1}$	=		mm
----------	---	--	----

$m_{P1}$	=		kg
----------	---	--	----

      材質：

--
- 質量が不明の場合は幅と材質をご記入ください。→ 

$L_{P1}$	=		mm
----------	---	--	----

      材質：

--
- 2次側プーリの直径と質量..... 

$D_{P2}$	=		mm
----------	---	--	----

$m_{P2}$	=		kg
----------	---	--	----

      材質：

--
- 質量が不明の場合は幅と材質をご記入ください。→ 

$L_{P2}$	=		mm
----------	---	--	----

      材質：

--
- 電動スライダの選定については、専用の用紙をご利用ください。

■ **運転条件** ●ご不明な点は未記入でお送りください。こちらから折り返しお電話します。

- 1回当たりの移動量..... 

	mm
--	----
- 位置決め時間..... 

$t_0$	=		s
-------	---	--	---
- 加速・減速時間の希望がある場合..... 

$t_1$	=		s
-------	---	--	---
- 停止時間..... 

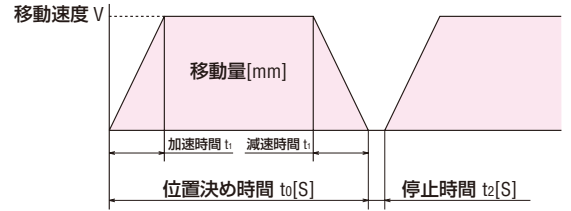
$t_2$	=		s
-------	---	--	---
- 移動速度の希望がある場合..... 

$V$	=		mm/s
-----	---	--	------
- 停止精度の希望がある場合..... 

±			mm
---	--	--	----
- 電源電圧..... 

相		V、	Hz
---	--	----	----
- 電源 OFF 後の保持力の必要性..... 

<input type="radio"/> 必要 <input type="radio"/> 不要
---



■その他

- ご用途、装置名 ..... 

--
- ご使用予定台数 ..... 

台
---
- ご購入予定時期 ..... 

年	月
---	---
- ご購入先(販売店名)..... 

--
- その他(ご要望、連絡事項、上記項目に書ききれなかったことなど)