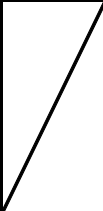
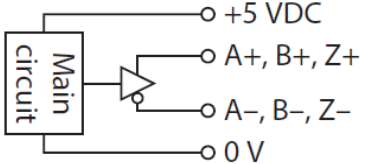
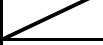


エンコーダ仕様書

ラインドライバ出力タイプ															
出力型式		インクリメンタル													
分解能	[P/R]	100	200	360	400	500	600	720	800	1000	1800	2000	2500	3600	4000
電圧	[V]	5 ±10%													
電流	[mA]	30（無負荷時）													
出力信号		3チャンネル A,B,Z													
出力回路形式		ラインドライバ（26C31相当）													
出力回路															
出力電圧 Hレベル	[V]	2.5（min.）													
Lレベル	[V]	0.5（max.）													
応答周波数	[kHz]	200（max.）													
デューティ比		50% ±12.5%（A相,B相）													
立上り,立下り時間		1 μs以下（コネクタ端子において）													
動作温度	[°C]	-10 ~ +85													
使用電源		強化絶縁タイプを使用のこと													
角度精度	[°]	±0.36													

電圧出力タイプ															
出力型式		インクリメンタル													
分解能	[P/R]	100	200	360	400	500	600	720	800	1000	1800	2000	2500	3600	4000
電圧	[V]	5 ±10%													
電流	[mA]	45（無負荷時）													
出力信号		3チャンネル A,B,Z													
出力回路形式		電圧													
出力回路															
出力電圧 Hレベル	[V]	5（無負荷時）													
Lレベル	[V]	0.5（max.）													
応答周波数	[kHz]	100（max.）													
デューティ比		50% ±12.5%（A相,B相）													
立上り,立下り時間		1 μs以下（コネクタ端子において）													
動作温度	[°C]	-10 ~ +85													
使用電源		強化絶縁タイプを使用のこと													
角度精度	[°]	±0.36													