

選定依頼書

回転体 / インデックステーブル

●ご希望の製品 ●ご希望のない場合は未記入でお送りください。こちらから折り返しお電話します。

ご希望モーター(複数可)

- αSTEP** ステッピングモーター サーボモーター 電動アクチュエータ ブラシレスモーター
- ACモーター その他

ご希望コントローラ

- 当社コントローラ 他社PLC、シーケンサ等の位置決め機能を使用する 不明

他社製品をご希望の場合は、メーカー名と製品名をご記入ください。

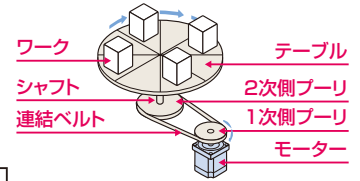
メーカー名：	製品名：
--------	------

●駆動機構の仕様 ●ご不明な点は未記入でお送りください。こちらから折り返しお電話します。

テーブルの形状と寸法について

- 円板の場合 直径..... $\phi D =$ mm
- 四角の場合 縦の長さ..... $A =$ mm
- 横の長さ..... $B =$ mm
- テーブル厚み..... $t =$ mm
- テーブルの質量または材質..... $m =$ kg または材質 →
- テーブルシャフトの軸径..... $\phi D_2 =$ mm
- テーブルシャフトの長さ..... $L =$ mm
- テーブルシャフトの質量または材質..... $m_2 =$ kg または材質 →

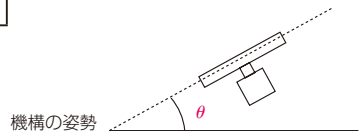
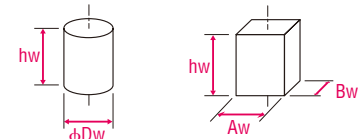
駆動機構の構成



テーブルの形状



ワークの形状



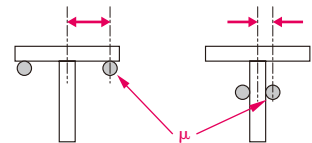
積載するワークの形状と寸法について

- 円柱の場合 直径..... $\phi D_w =$ mm
- 四角柱の場合 縦の長さ..... $A_w =$ mm
- 横の長さ..... $B_w =$ mm
- ワークの高さ..... $h_w =$ mm
- ワークの質量または材質..... $m_w =$ kg または材質 →
- ワークの回転半径..... $r =$ mm
- ワークの個数..... $n =$ 個
- 機構の傾斜角度..... $\theta =$ 度

摩擦負荷を考慮する必要がある場合はご記入ください。無視できる場合は不要です。

- 回転体と支持部の摩擦係数..... $\mu =$
- 不明の場合には支持部の材質をご記入ください。 → 材質：
- 回転中心から支持部*までの距離..... $l =$ mm

(*支持部とはベアリング等を指しています。ベアリングの場合は外径をご記入ください。)



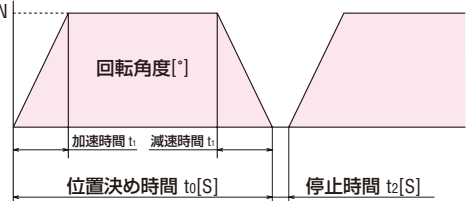
連結ベルトプーリまたはギヤを使用する場合はご記入ください。直結の場合は不要です。

- 1次側プーリの直径と質量..... $D_{P1} =$ mm $m_{P1} =$ kg
- 質量が不明の場合は幅と材質をご記入ください。 → $L_{P1} =$ mm 材質：
- 2次側プーリの直径と質量..... $D_{P2} =$ mm $m_{P2} =$ kg
- 質量が不明の場合は幅と材質をご記入ください。 → $L_{P2} =$ mm 材質：

●運転条件 ●ご不明な点は未記入でお送りください。こちらから折り返しお電話します。

- 1回当たりの回転角度..... °
- 位置決め時間..... $t_0 =$ s
- 加速・減速時間の希望がある場合..... $t_1 =$ s
- 停止時間..... $t_2 =$ s
- 回転速度の希望がある場合..... $N =$ ~ r/min
- 停止精度の希望がある場合..... ± °
- 電源電圧..... 相 V、 Hz
- 電源OFF後の保持力の必要性..... 必要 不要

回転速度 N



■その他

- ご用途、装置名

--
- ご使用予定台数

台

- ご購入予定時期

年	月
---	---
- ご購入先(販売店名).....

--
- その他(ご要望、連絡事項、上記項目に書ききれなかったことなど)