

# 選定依頼書

## ねじスライダ

■ご希望の製品 ●ご希望のない場合は未記入でお送りください。こちらから折り返しお電話します。

ご希望モーター(複数可)

- αSTEP**       ステッピングモーター       サーボモーター       ブラシレスモーター
- ACモーター       その他

ご希望コントローラ

- 当社コントローラ       他社 PLC、シーケンサ等の位置決め機能を使用する       不明

他社製品をご希望の場合は、メーカー名と製品名をご記入ください。

メーカー名：	製品名：
--------	------

### ねじの種類

- 精密ボールねじ       転造ボールねじ       台形ねじ・すべりねじ

■駆動機構の仕様 ●ご不明な点は未記入でお送りください。こちらから折り返しお電話します。

- 搬送物の質量(テーブルを含む)..... 

$m$	=	<input style="width: 50px;" type="text"/>	kg
-----	---	---	----
- ガイドの摩擦係数..... 

$\mu$	=	<input style="width: 50px;" type="text"/>
-------	---	---
- ボールねじの軸径..... 

$D_B$	=	<input style="width: 50px;" type="text"/>	mm
-------	---	---	----
- ボールねじの全長..... 

$L_B$	=	<input style="width: 50px;" type="text"/>	mm
-------	---	---	----
- ボールねじのリード..... 

$P_B$	=	<input style="width: 50px;" type="text"/>	mm/rev
-------	---	---	--------
- ボールねじの効率..... 

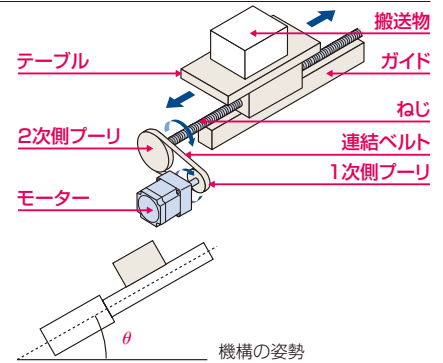
$\eta_B$	=	<input style="width: 50px;" type="text"/>
----------	---	---
- ボールねじの材質..... 

材質：	<input style="width: 100px;" type="text"/>
-----	--
- 予圧荷重..... 

$F_o$	=	<input style="width: 50px;" type="text"/>	N
-------	---	---	---
- 機構の傾斜角度..... 

$\theta$	=	<input style="width: 50px;" type="text"/>	度
----------	---	---	---
- テーブルに加わる力(外力)..... 

$F_A$	=	<input style="width: 50px;" type="text"/>	N
-------	---	---	---



連結ベルトプーリまたはギヤを使用する場合はご記入ください。直結の場合は不要です。

- 1次側プーリの直径と質量..... 

$D_{P1}$	=	<input style="width: 50px;" type="text"/>	mm
----------	---	---	----

$m_{P1}$	=	<input style="width: 50px;" type="text"/>	kg
----------	---	---	----

      材質：
- 質量が不明の場合は幅と材質をご記入ください。→ 

$L_{P1}$	=	<input style="width: 50px;" type="text"/>	mm
----------	---	---	----

      材質：
- 2次側プーリの直径と質量..... 

$D_{P2}$	=	<input style="width: 50px;" type="text"/>	mm
----------	---	---	----

$m_{P2}$	=	<input style="width: 50px;" type="text"/>	kg
----------	---	---	----

      材質：
- 質量が不明の場合は幅と材質をご記入ください。→ 

$L_{P2}$	=	<input style="width: 50px;" type="text"/>	mm
----------	---	---	----

      材質：
- 電動スライダの選定については、専用の用紙をご利用ください。

■運転条件 ●ご不明な点は未記入でお送りください。こちらから折り返しお電話します。

- 1回当たりの移動量..... 

<input style="width: 50px;" type="text"/>	mm
---	----
- 位置決め時間..... 

$t_o$	=	<input style="width: 50px;" type="text"/>	s
-------	---	---	---
- 加速・減速時間の希望がある場合..... 

$t_1$	=	<input style="width: 50px;" type="text"/>	s
-------	---	---	---
- 停止時間..... 

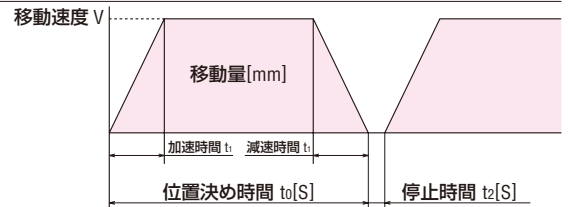
$t_2$	=	<input style="width: 50px;" type="text"/>	s
-------	---	---	---
- 移動速度の希望がある場合..... 

$V$	=	<input style="width: 50px;" type="text"/>	mm/s
-----	---	---	------
- 停止精度の希望がある場合..... 

±	<input style="width: 50px;" type="text"/>	mm
---	---	----
- 電源電圧..... 

相	<input style="width: 50px;" type="text"/>	V、	<input style="width: 50px;" type="text"/>	Hz
---	---	----	---	----
- 電源 OFF 後の保持力の必要性..... 

<input type="radio"/> 必要 <input type="radio"/> 不要
---



■その他

- ご用途、装置名 ..... 

--
- ご使用予定台数 ..... 

台
---
- ご購入予定時期 ..... 

年	月
---	---
- ご購入先(販売店名)..... 

--
- その他(ご要望、連絡事項、上記項目に書ききれなかったことなど)