

選定依頼書

クランク

ご希望の製品 ●ご希望のない場合は未記入でお送りください。こちらから折り返しお電話します。

ご希望モーター(複数可)

- αSTEP**
 ステッピングモーター
 サーボモーター
 ブラシレスモーター
 ACモーター
 その他

ご希望コントローラ

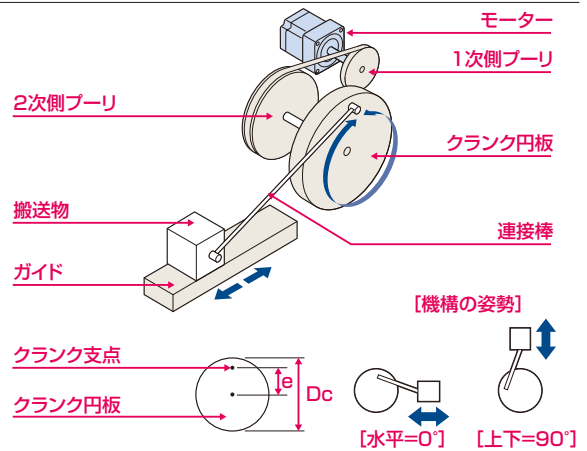
- 当社コントローラ
 他社 PLC、シーケンサ等の位置決め機能を使用する
 不明

他社製品をご希望の場合は、メーカー名と製品名をご記入ください。

メーカー名: 製品名:

駆動機構の仕様 ●ご不明な点は未記入でお送りください。こちらから折り返しお電話します。

- 搬送物の質量(テーブルを含む)..... m_l = kg
- ガイドの摩擦係数..... μ =
- クランク円板直径..... ϕD_c = mm
 - 質量..... m_c = kg
 - 厚み(質量不明時のみ)..... t_c = mm
 - 材質(質量不明時のみ)..... 材質:
- クランク回転半径..... e = mm
- 接続棒 長さ..... L_{C1} = mm
 - 質量..... m_{C1} = kg
- 機構の伝達効率..... η_c
- 搬送部の傾斜角度..... θ = 度
- 外から加わる力(外力)..... F_A = N



連結ベルトプーリまたはギヤを使用する場合はご記入ください。直結の場合は不要です。

- 1次側プーリの直径と質量..... D_{P1} = mm m_{P1} = kg
 - 質量が不明の場合は幅と材質をご記入ください。→ L_{P1} = mm 材質:
- 2次側プーリの直径と質量..... D_{P2} = mm m_{P2} = kg
 - 質量が不明の場合は幅と材質をご記入ください。→ L_{P2} = mm 材質:
- 電動スライダの選定については、専用の用紙をご利用ください。

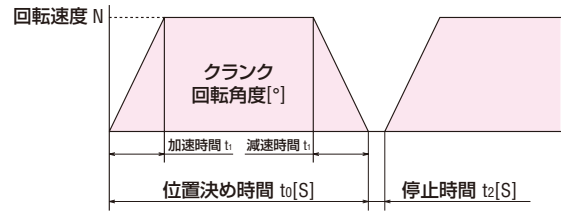
運転条件 ●ご不明な点は未記入でお送りください。こちらから折り返しお電話します。

○ 連続運転動作の場合

- 回転速度..... N = ~ r/min
- 運転時間..... t = s
(上記速度は、クランク円板の回転速度で記入して下さい)

○ 位置決め運転動作の場合

- クランク回転角度..... °
- 位置決め時間..... t_0 = s
- 加減速時間..... t_1 = s
- 停止時間..... t_2 = s
- 電源電圧..... 相 V、 Hz
- 電源 OFF 後の保持力の必要性..... 必要 不要



■その他

- ご用途、装置名

--
- ご使用予定台数

台

- ご購入予定時期

年	月
---	---
- ご購入先(販売店名).....

--
- その他(ご要望、連絡事項、上記項目に書ききれなかったことなど)