

選定依頼書

ロールフィード

ご希望の製品 ●ご希望のない場合は未記入でお送りください。こちらから折返しお電話します。

ご希望モーター(複数可)

- ☐ α STEP
- ☐ ステッピングモーター
- ☐ サーボモーター
- ☐ ブラシレスモーター
- ☐ ACモーター
- ☐ その他

駆動機構の仕様 ●ご不明な点は未記入でお送りください。こちらから折返しお電話します。

- 駆動ローラの直径

D_{P1}

=

mm
- 駆動ローラの幅(厚み)

L_{P1}

=

mm
- 駆動ローラの材質

材質:
- 駆動ローラの質量

m_{P1}

=

kg/個
- 駆動ローラの個数

n_{P1}

=

個
- 従動ローラの直径

D_{P2}

=

mm
- 従動ローラの幅(厚み)

L_{P2}

=

mm
- 従動ローラの材質

材質:
- 従動ローラの質量

m_{P2}

=

kg/個
- 従動ローラの個数

n_{P2}

=

個
- ころがり摩擦係数

μ

=
- ロール加圧力

F_o

=

N
- 搬送物の質量

m

=

kg
- 機構の傾斜角度

θ

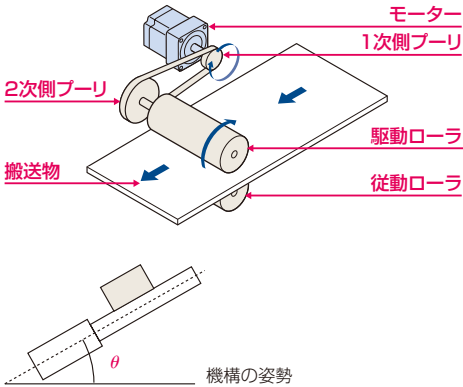
=

度
- テンション(外力)

F_A

=

N



テープのようにロールに巻かれているものを引っ張り出す場合は、下記を記入してください。

- ロール最大径

D_1

=

mm
- ロール質量

m_1

=

kg

連結ベルトプーリまたはギヤを使用する場合はご記入ください。直結の場合は不要です。

- 1次側プーリの直径と質量

D_{P1}

=

mm

m_{P1}

=

kg

● 質量が不明の場合は幅と材質をご記入ください。→

L_{P1}

=

mm

材質:
- 2次側プーリの直径と質量

D_{P2}

=

mm

m_{P2}

=

kg

● 質量が不明の場合は幅と材質をご記入ください。→

L_{P2}

=

mm

材質:

運転条件 ●ご不明な点は未記入でお送りください。こちらから折返しお電話します。

- 1回当たりの移動量

mm
- 位置決め時間

t_0

=

s
- 加速・減速時間の希望がある場合

t_1

=

s
- 停止時間

t_2

=

s
- 移動速度の希望がある場合

V

=

mm/s
- 停止精度の希望がある場合

±

mm
- 電源電圧

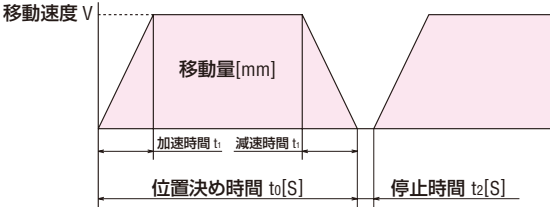
相

V、

Hz
- 電源OFF後の保持力の必要性

○ 必要

○ 不要



■その他

●ご用途、装置名	
●ご使用予定台数	台
●ご購入予定時期	年 月
●ご購入先(販売店名)	
●その他(ご要望、連絡事項、上記項目に書ききれなかったことなど)	