

# 設定・操作マニュアル

## デジタル設定の速度で駆動する方法

**BXII** シリーズ速度制御モードの回転速度設定方法は、以下の6つから選択できます。

この資料ではデジタル設定のうち、サポートソフト **MEXE02** での設定方法と、外部電源を利用して駆動信号を入力する場合の接続について解説します。



### <設定・操作の流れ>

- ① ドライバ正面のスイッチの設定
- ② パラメータの設定
- ③ 速度の設定
- ④ 駆動信号の接続
- ⑤ 各信号の役割について

●この資料は **BXII** シリーズ 取扱説明書より、パラメータと接続の内容の一部を抜粋したものです。  
 取扱説明書は当社の WEB サイトからダウンロードできます。必ず併せてご確認ください。  
<https://www.orientalmotor.co.jp/download/manual/series.action>

**【お問い合わせ先】** (携帯電話・PHSからもご利用可能です。)  
 オリエンタルモーター株式会社  
 お客様ご相談センター  
 TEL 0120-925-410  
 [受付時間] 平日 9:00~19:00

## ① ドライバ正面のスイッチの設定

### 【制御モードの確認】

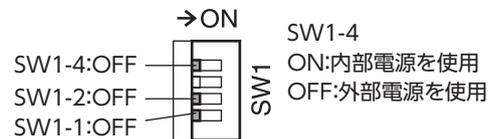
出荷時は速度制御モードの設定になっており、変更は不要です。

**BXII** シリーズには 4 種類の制御モードがあり、正面のスイッチ、SW1-1、SW1-2 を使って切り替えられます。

### 【入力信号用電源の選択】

SW1-4 は出荷時 OFF (外部電源を使用) 設定になっています。

### SW1 の設定



※ SW1 は、電源を投入する前に切り替えてください。

※ PLCなどの外部電源を利用する場合、SW1 は出荷時設定のままです。

内部電源を利用する場合の接続については取扱説明書をご確認ください。

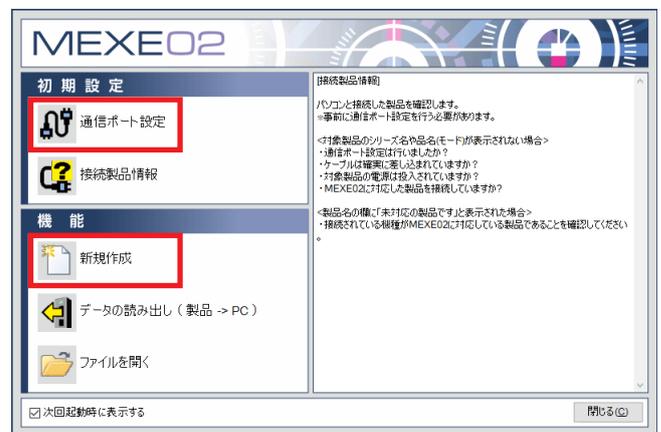
## ② パラメータの設定

### 1) 通信ポート設定

「通信ポート設定」をクリックし、ORIENTAL MOTOR/Common Virtual COM Portが選択できているか確認します。

### 2) 新規作成

「新規作成」から、シリーズ名一覧の「BX2」、品名(モード)一覧「BX2 (速度制御)」を選択し、「OK」をクリックします。



### 3) パラメータの設定

パラメータツリーから「共通」をクリックし、「アナログ速度・トルク」のパラメータを設定します。外部速度設定器を使わず、**MEXE02** のみで速度設定する場合は「デジタル設定」を選択します。

運転データ 共通	
データ設定器速度表示	符号あり
データ設定器編集	有効
データ設定器初期表示	速度
アナログ速度・トルク	デジタル設定
アナログ加減速	アナログ設定
パネル編集	有効
パネル初期表示	速度

※「アナログ速度・トルク」のパラメータの初期値は「アナログ速度」です。

### ③ 速度の設定

運転データに戻り、利用したいデータ No.の回転速度のセルをクリックし、任意の速度を入力します。  
 入力完了したらドライバにデータの書き込みを行います。



入力完了したらドライバにデータの書き込みを行います

0 ~ 4000r/minの任意の速度を入力します

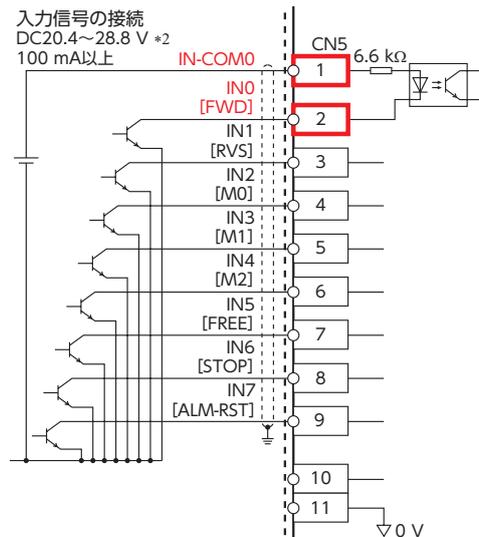
◆ご注意◆  
**MEXE02** 上で設定可能な回転速度と、実際の速度トルク特性の評価範囲は異なります。  
 特性については製品カタログにてご確認ください。

※書き込み後は、②のパラメータを反映させるため電源再投入します。

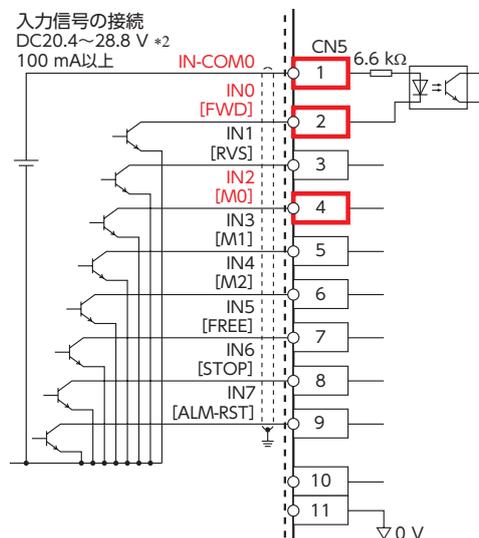
### ④ 駆動信号の接続

CN5 コネクタに信号用の接続を行います。ここではドライバの外部電源を使用する場合の接続を紹介します。  
 外部電源利用の場合、入力信号の COMは CN5 の No.1 (IN-COM0) を使用します。  
 No.11 (IN-COM1) は使用しません。

例 1: データ No.0 の速度で CW方向に駆動したい場合  
 No.1 ピン (IN-COM0) に DC24Vを接続  
 No.2 ピン (FWD) に GND接続



例 2: データ No.1 の速度で CW方向に駆動したい場合  
 No.1 ピン (IN-COM0) に DC24Vを接続  
 No.4 ピン (M0) に GNDを接続  
 No.2 ピン (FWD) に GND接続



※こちらはシンクロジックの場合の接続案内です。  
 入力信号はソースロジックでも接続可能です。  
 詳細は取扱説明書をご覧ください。

## ⑤ 各信号の役割について

デジタル設定で速度を設定する場合、M0～M3、FWD(またはRVS)を使用します。  
STOP信号は必要に応じて使用します。

### 【M0】

デジタル設定を利用すると No.0～15 までの 16 速設定が可能になります。  
例えば、運転データ No.1 を選択するには M0 信号を入力します。

M0～M3 入力の組み合わせと運転データ

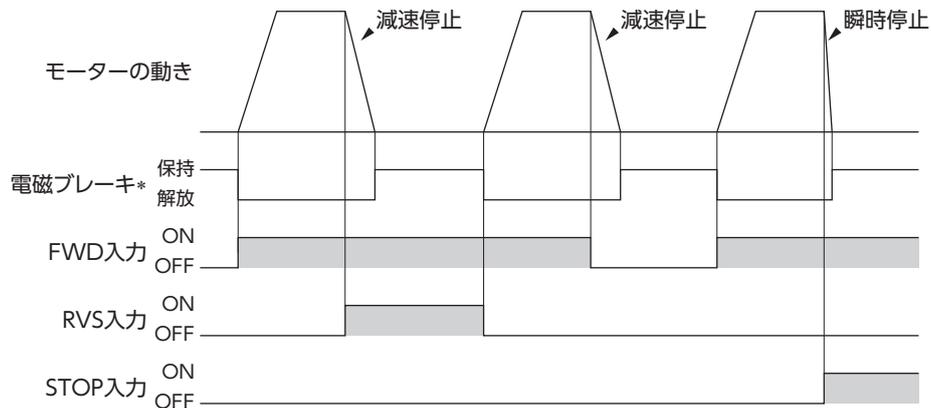
運転データ No.	M3	M2	M1	M0
0	OFF	OFF	OFF	OFF
1	OFF	OFF	OFF	ON
2	OFF	OFF	ON	OFF
3	OFF	OFF	ON	ON
4	OFF	ON	OFF	OFF
5	OFF	ON	OFF	ON
6	OFF	ON	ON	OFF
7	OFF	ON	ON	ON
8	ON	OFF	OFF	OFF
9	ON	OFF	OFF	ON

### 【FWD/RVS/STOP】

FWD入力を ONにすると、モーターが CW方向へ回転します。OFFにすると減速停止します。  
RVS入力を ONにすると、モーターが CCW方向へ回転します。OFFにすると減速停止します。  
FWD入力と RVS入力の両方が ONになると、モーターは減速停止します。

運転中に STOP入力を ONにすると、モーターは瞬時停止します。

停止方法は [STOP入力停止方法] パラメータ (ID:256) の設定で変更することができます。



\* 電磁ブレーキ付モーターの場合